

# Odhad střední chyby výměry parcely

*Lubomír Soukup*

Ústav teorie informace a automatizace  
Akademie věd České republiky  
Pod vodárenskou věží 4  
182 08 Praha 8  
tel: 266 052 551  
e-mail: soukup@utia.cas.cz

## 1 Výpočet obsahu mnohoúhelníka

Je dána parcela tvaru mnohoúhelníka. Vrcholy tohoto mnohoúhelníka jsou dány kartézskými souřadnicemi  $X_i, Y_i$ . Obsah  $P$  tohoto mnohoúhelníka (výměru dané parcely) lze určit pomocí l'Huillierova vzorce (viz např. [2], kap. 4.1.2.):

$$P = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n X_i Y_{i+1} - X_{i+1} Y_i, \quad (1)$$

kde

- $X_i, Y_i \dots$  souřadnice  $i$ -tého vrcholu mnohoúhelníka,  $i \in \{0, 1, \dots, n+1\}$  při vzestupném číslování ve směru orientace souřadnicových os, tj. tak, aby při obcházení parcely ve směru číslování vrcholů ležela parcela stále po levé ruce (pro matematický souřadnicový systém),
- $n \dots$  počet všech vrcholů mnohoúhelníka.

Přitom pro číslování bodů platí konvence:

$$\begin{aligned} X_0 &= X_n, & X_1 &= X_{n+1}, \\ Y_0 &= Y_n, & Y_1 &= Y_{n+1}. \end{aligned} \quad (2)$$

## 2 Formulace problému

Je třeba odhadnout střední chybu obsahu (1) mnohoúhelníka v závislosti na poloze a přesnosti jeho vrcholů. Přitom se předpokládá, že souřadnice  $X_i, Y_i$  vrcholů mnohoúhelníka jsou nezávislé náhodné veličiny s konečným rozptylem.

**Dáno:**

- souřadnice  $\hat{x}_i, \hat{y}_i$  vrcholů mnohoúhelníka, které jsou středními hodnotami náhodných veličin  $X_i, Y_i$ ,  $i \in \{1, \dots, n\}$ ,
- střední chyby  $\sigma_{X,i}, \sigma_{Y,i}$  souřadnic  $X_i, Y_i$ ,  $i \in \{1, \dots, n\}$ .

**Hledá se:** Střední chyba  $\sigma_P$  obsahu  $P$  daného vzorcem (1).

### 3 Odvození střední chyby obsahu mnohoúhelníka

Souřadnice  $X_i, Y_i$  vrcholů mnohoúhelníka jsou náhodné veličiny, a proto i jeho obsah  $P$  je náhodná veličina.

Střední chyba obecné náhodné veličiny  $U$  je definována vztahem

$$\sigma_U := \sqrt{\text{var}(U)}. \quad (3)$$

Variance náhodné veličiny  $U$  je definována pomocí operátoru střední hodnoty  $\dots E$  (viz. např. [1], str. 14).

$$\text{var}(U) := E((U - E(U))^2) = E(U^2) - (E(U))^2. \quad (4)$$

Podobně je definován obecnější pojem, kovariance dvou náhodných veličin  $U, V$  (viz. např. [1], str. 27):

$$\text{cov}(U, V) := E((U - E(U))(V - E(V))) = E(UV) - E(U)E(V). \quad (5)$$

Z definic (4), (5) je vidět, že platí

$$\text{var}(U) = \text{cov}(U, U). \quad (6)$$

Nejdříve určíme varianci dvojnásobku obsahu  $P$

$$Q := 2P.$$

S využitím definice (4) a linearitu operátoru  $E$  tudíž platí:

$$\text{var}(Q) = 4 \text{var}(P)$$

(viz též např. [1], str. 14).

Pak bude

$$\sigma_P = \frac{1}{2} \sqrt{\text{var}(Q)} \quad (7)$$

### 3.1 Variance dvojnásobku obsahu mnohoúhelníka

Vhodný vzorec pro výpočet dvojnásobku obsahu mnohoúhelníka dostaneme úpravou (1).

$$Q = 2P = \sum_{m=0}^{1-z} \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} S_{m,i}, \quad (8)$$

kde

$$\begin{aligned} z &= n \bmod 2, \\ S_{m,i} &:= (-1)^a W_{a,i} W_{1-a,i+1}, \quad a := (i+1-m) \bmod 2, \\ W_{0,j} &:= X_j \bmod n, \\ W_{1,j} &:= Y_j \bmod n. \end{aligned} \quad (9)$$

Poslední dva vztahy zobecňují konvenci (2).

Infixový operátor mod představuje zbytek po dělení levého operandu pravým operandem, tj.

$$x \bmod y := x - y \max\{k \in \mathbb{Z} \mid ky \leq x\}.$$

Potom

$$\begin{aligned} \text{var}(Q) &= \sum_{m=0}^{1-z} \text{var} \left( \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} S_{m,i} \right) = \\ &= \sum_{m=0}^{1-z} \left( \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} \text{var}(S_{m,i}) + 2 \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} \sum_{j=i+1}^{nz+n+m-1} \text{cov}(S_{m,i}, S_{m,j}) \right) = \\ &= \sum_{m=0}^{1-z} \left( \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} \text{var}(S_{m,i}) + 2 \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} \text{cov}(S_{m,i}, S_{m,i+1}) \right). \end{aligned} \quad (10)$$

Při předchozích úpravách jsme postupně použili vztah (6) spolu s linearitou operátoru  $E$  (příp. přímo vzorec (17) na str. 29 v [1]) a rovnosti

$$\text{cov}(S_{m,i}, S_{m,j}) = 0 \quad \text{pro } j > i + 1,$$

která je přímým důsledkem definice (9).

Pro pokračování odvozování (10) je nutné rozepsat výrazy  $\text{var}(S_{m,i})$ ,  $\text{cov}(S_{m,i}, S_{m,i+1})$ . K tomu nám poslouží vzorce

$$\text{var}(TU) = \text{var}(T)\text{var}(U) + \text{var}(T)(E(U))^2 + \text{var}(U)(E(T))^2, \quad (11)$$

$$\text{cov}(TU, UV) = E(T)E(V)\text{var}(U), \quad (12)$$

které lze snadno odvodit z definic (4), (5) s využitím linearity operátoru  $E$ . Aplikujeme-li nyní vzorce (11), (12) na součiny

$$\begin{aligned} TU &= S_{m,i} = (-1)^m W_{m,i} W_{1-m,i+1}, \\ UV &= S_{1-m,i+1} = -(-1)^m W_{1-m,i+1} W_{m,i+2} \end{aligned}$$

a zavedeme-li úspornější označení

$$\sigma_{a,i}^2 := \text{var}(W_{a,i}), \quad (13)$$

$$\hat{w}_{a,i} := E(W_{a,i}), \quad (14)$$

dostáváme další pokračování odvození (10):

$$\begin{aligned} \text{var}(Q) &= \sum_{m=0}^{1-z} \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} \\ &\left( \sigma_{m,i}^2 \sigma_{1-m,i+1}^2 + \sigma_{m,i}^2 \hat{w}_{1-m,i+1}^2 + \sigma_{1-m,i+1}^2 \hat{w}_{m,i}^2 - 2\sigma_{1-m,i+1}^2 \hat{w}_{m,i} \hat{w}_{m,i+2} \right) = \\ &= \sum_{m=0}^{1-z} \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} \left( \sigma_{m,i}^2 \sigma_{1-m,i+1}^2 + \sigma_{m,i}^2 \hat{w}_{1-m,i+1}^2 \right) + \\ &+ \sum_{m=0}^{1-z} \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} \sigma_{1-m,i+1}^2 \left( \hat{w}_{m,i}^2 - 2\hat{w}_{m,i} \hat{w}_{m,i+2} \right) = \\ &= \sum_{m=0}^{1-z} \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} \left( \sigma_{m,i}^2 \sigma_{1-m,i+1}^2 + \sigma_{m,i}^2 \hat{w}_{1-m,i+1}^2 \right) + \\ &+ \sum_{m=0}^{1-z} \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} \sigma_{m,i}^2 \left( \hat{w}_{1-m,i-1}^2 - 2\hat{w}_{1-m,i-1} \hat{w}_{1-m,i+1} \right) = \\ &= \sum_{m=0}^{1-z} \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} \sigma_{m,i}^2 \sigma_{1-m,i+1}^2 + \\ &+ \sum_{m=0}^{1-z} \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} \sigma_{m,i}^2 \left( \hat{w}_{1-m,i-1}^2 - 2\hat{w}_{1-m,i-1} \hat{w}_{1-m,i+1} + \hat{w}_{1-m,i+1}^2 \right) = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \sum_{m=0}^{1-z} \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} \sigma_{m,i}^2 \sigma_{1-m,i+1}^2 + \\
&+ \sum_{m=0}^{1-z} \sum_{i=m}^{nz+n+m-1} \sigma_{m,i}^2 (\hat{w}_{1-m,i-1} - \hat{w}_{1-m,i+1})^2 = \\
&= \sum_{i=1}^n \sigma_{X,i}^2 (\sigma_{Y,i-1}^2 + \sigma_{Y,i+1}^2) + \sigma_{Y,i}^2 (x_{i+1} - x_{i-1})^2 + \sigma_{X,i}^2 (y_{i+1} - y_{i-1})^2 .
\end{aligned}$$

### 3.2 Střední chyba obsahu mnohoúhelníka

Nyní již můžeme díky (7) rovnou psát výsledný vzorec pro střední chybu obsahu mnohoúhelníka.

$$\sigma_P = \frac{1}{2} \sqrt{\sum_{i=1}^n \left( \sigma_{X,i}^2 (\sigma_{Y,i-1}^2 + \sigma_{Y,i+1}^2) + \sigma_{Y,i}^2 (\hat{x}_{i+1} - \hat{x}_{i-1})^2 + \sigma_{X,i}^2 (\hat{y}_{i+1} - \hat{y}_{i-1})^2 \right)} \quad (15)$$

Předpokládáme-li, že přesnost určení polohy všech vrcholů mnohoúhelníka je stejná a nezávislá na poloze souřadnicových os, vzorec (15) se zjednoduší na konečný, prakticky použitelný tvar (17). V něm je symbol  $\sigma_{XY}$  střední souřadnicovou chybou, neboť předpokládáme

$$\sigma_{XY} := \sigma_{X,i} = \sigma_{Y,i} \quad \text{pro } \forall i \in \{1, \dots, n\} . \quad (16)$$

$$\sigma_P = \frac{\sigma_{XY}}{2} \sqrt{2n \sigma_{XY}^2 + \sum_{i=1}^n ((\hat{x}_{i+1} - \hat{x}_{i-1})^2 + (\hat{y}_{i+1} - \hat{y}_{i-1})^2)} \quad , \quad (17)$$

přičemž pro číslování bodů platí vztahy:

$$\begin{aligned}
\hat{x}_0 &= \hat{x}_n, & \hat{x}_1 &= \hat{x}_{n+1}, \\
\hat{y}_0 &= \hat{y}_n, & \hat{y}_1 &= \hat{y}_{n+1}.
\end{aligned} \quad (18)$$

## 4 Závěr

Za předpokladu, že souřadnice  $\hat{x}_i, \hat{y}_i$  lomových bodů parcely (vrcholů mnohoúhelníka) byly určeny stejně přesně (viz (16)) a vzájemně nezávisle, platí pro střední chybu výměry parcely  $\sigma_P$  vzorec (17).

## Použitá literatura

- [1] Jiří Anděl. *Matematická statistika*. SNTL, Praha, 1978.
- [2] Hans-Jochen Bartsch. *Matematické vzorce*. SNTL, Praha, 1987.